

1. La perte latérale dépendant de l'abscisse  $x$ , elle n'est donc pas uniforme. Il est donc nécessaire d'effectuer un bilan local.
2. On considère donc une tranche  $dx$  de l'ailette .

Le régime étant stationnaire,  $j(x, t) = j(x)$ . Un bilan sur une tranche  $dx$  de l'ailette donne donc :

$$\underbrace{j(x)el - j(x+dx)el}_{-el \frac{dj}{dx} dx} = h(T(x) - T_A) \underbrace{2(l+e)}_{\approx 2l}$$

La loi de Fourier permet d'écrire  $j(x) = -\lambda \frac{dT}{dx}$ , ce qui donne bien

$$\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} - \frac{1}{\delta^2} (T(x) - T_A) = 0$$

avec  $\delta = \sqrt{\frac{\lambda e}{2h}}$ , AN :  $\delta = 1,3 \text{ cm}$ .

3. On peut remarque que  $y = T(x) - T_A$  vérifie l'équation différentielle  $\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - \frac{1}{\delta^2} y = 0$  dont la forme générale de la solution s'écrit

$$y(x) = A.e^{\frac{x}{\delta}} + B.e^{-\frac{x}{\delta}}$$

Les conditions aux limites

- ✓ en  $x = L$  donne  $y(L) = 0$ . Or comme  $L \gg \delta$ , on peut en déduire que  $y(L) = A.e^{\frac{L}{\delta}} + B.e^{-\frac{L}{\delta}} \approx A.e^{\frac{L}{\delta}}$ , soit  $A = 0$
- ✓ en  $x = 0$  donne  $y(0) = T_M - T_A = B$

$$T(x) = T_A + (T_M - T_A) e^{-\frac{x}{\delta}}$$

*On doit tout de même s'assurer que la longueur de l'ailette est grande devant la longueur caractéristique  $\delta$*

4. Au choix

- ✓ Flux à travers l'interface ailette-air

$$\mathcal{P} = \int_0^x h(T(x) - T_A) \underbrace{\frac{dS}{2ldx}}_{1} = 2hl\delta (T_M - T_A) \underbrace{\left[ -e^{-\frac{x}{\delta}} \right]_0^L}_1$$

- ✓ Flux à l'interface microprocesseur / ailette

$$\mathcal{P} = j(0).e.l = -\lambda \left( \frac{dT}{dx} \right)_{(x=0)} el = \frac{\lambda}{\delta} (T_M - T_A) el$$

Le régime étant stationnaire, on retrouve bien les deux expressions identiques. On peut effectuer l'application numérique :  $\mathcal{P} = 3,72 \text{ W}$

5. Il faudra donc un minimum de  $N = \frac{\mathcal{P}_{perdue}}{\mathcal{P}_{ailette}} = 49$  ailettes